

5. Om $b_k \neq 0$ implicit, annars explicit

$$k=3 \quad b_k = \frac{9}{24} \Rightarrow \text{implicit}$$

6. $y_{n+2} = y_n + h \left(\frac{1}{3} f_{n+2} + \frac{4}{3} f_{n+1} + \frac{1}{3} f_n \right)$
 $f_n = 0$

$$y(t) = 1 \quad y'(t) = 0 \Rightarrow 1 = 1 + h(0) \quad \text{ok}$$

$$y(t) = t \quad y'(t) = 1 \Rightarrow 2h = 0 + h \left(\frac{1}{3} + \frac{4}{3} + \frac{1}{3} \right) \quad \text{ok}$$

$$y(t) = t^2 \quad y'(t) = 2t \Rightarrow 4h^2 = 0 + h \left(\frac{1}{3} \cdot 4h + \frac{4}{3} \cdot 2h \right) \quad \text{ok}$$

$$y(t) = t^3 \quad y'(t) = 3t^2 \Rightarrow 8h^3 = 0 + h \left(\frac{1}{3} \cdot 3 \cdot 4h^2 + \frac{4}{3} \cdot 3h^2 \right) \quad \text{ok}$$

$$y(t) = t^4 \quad y'(t) = 4t^3 \Rightarrow 16h^4 = 0 + h \left(\frac{1}{3} \cdot 4 \cdot 8h^3 + \frac{4}{3} \cdot 4h^3 \right) \quad \text{ok}$$

$$y(t) = t^5 \quad y'(t) = 5t^4 \Rightarrow 32h^5 = 0 + h \left(\frac{1}{3} \cdot 5 \cdot 16h^4 + \frac{4}{3} \cdot 5h^4 \right) \quad \text{ej ok}$$

Order 4. Stämmer med att max är $k+2$ för jämn k och vi har $k=2$.

7. BDF3: $y_{n+3} - \frac{18}{11}y_{n+2} + \frac{9}{11}y_{n+1} - \frac{2}{11}y_n = \frac{6}{11}h f(t_{n+3}, y_{n+3})$ - från wiki

BDF av ordning $1 \leq k \leq 6$ är konvergent med $p=k$.
 Alltså konvergent av ordning 3.

$$P(\omega) = \omega^3 - \frac{18}{11}\omega^2 + \frac{9}{11}\omega - \frac{2}{11}$$

$$\nabla^j = \nabla^{j-1} y_{n+k} - \nabla^{j-1} y_{n+k-1}$$

Rötter: $x_1 = 1 \quad x_2 = \frac{1}{22}(7 - i\sqrt{39}) \quad x_3 = \frac{1}{22}(7 + i\sqrt{39})$

Går att lösa med gissning + polynomdivision men annars funkar wolfram :). Innanför enketscirkeln och en enkel på \Rightarrow zero-stable.

- 8. • Sant. $1 \leq k \leq 6$ är konvergent och för det måste den vara zero-stable.
- Falskt. Högsta ordning är $p=2$.
- Sant. De är designade för det.

9. $y' = \lambda y, \quad y(0) = 1, \quad t \geq 0 \quad \lambda \in \mathbb{C}$

$$y(t) = e^{\lambda t}, \quad \operatorname{Re}(\lambda) \leq 0 \text{ för stabilitet (matematisk)}$$

Kas men

10. If $R(z)$ maps all of \mathbb{C}^- into the unit circle, then the method is A-stable.

(For RK all poles have positive real parts and $|R(iw)| \leq 1$)

(Multistep: $\operatorname{Re} z \leq 0$ $|\omega_j(z)| \leq 1$)

Numeriskt stabil omsett storlek på steg.

11. Multistep använder flera äldre punkter och derivator, Runge-Kutta tar något mellansteg men använder inte tidigare information.

12. Sant. Consistent RK är alltid konvergenta.

13. $\dot{y} = Ay \quad y = Tz \quad A = T\Lambda T^{-1}$

Explicit euler: $y_{n+1} = y_n + hf(t_n, y_n)$

discretisering först

$$y_{n+1} = y_n + hAy_n$$

$$y_{n+1} = (I + hA)y_n$$

$$Tz_{n+1} = (T + hT\Lambda T^{-1})Tz_n$$

$$z_{n+1} = (T^{-1}T + hT^{-1}T\Lambda)z_n = (I + h\Lambda)z_n$$

$$\dot{y} = Ay \Rightarrow T\dot{z} = T\Lambda T^{-1}Tz \Rightarrow \dot{z} = \Lambda z$$

diagonalisering
först

$$z_{n+1} = z_n + h\dot{z}_n = (I + h\Lambda)z_n$$

Samma! Kommuterar.

14.

$$\begin{array}{c|ccc} 0 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 1/3 & 1/3 & 0 & 0 \\ 2/3 & 0 & 2/3 & 0 \\ \hline 1/4 & 0 & 3/4 & \end{array}$$

$$15. \quad hY_1' = hF(t_n, y_n)$$

$$hY_2' = hF(t_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}hY_1')$$

$$hY_3' = hF(t_n + h/2, y_n + hY_2'/2)$$

$$hY_4' = hF(t_n + h, y_n + hY_3')$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{6}(hY_1' + 2hY_2' + 2hY_3' + hY_4')$$

Explicit (lower triangular)

$$16. \quad \dot{y} = f(t, y) = \lambda y$$

$$hY_1' = h\lambda y_n$$

$$hY_2' = h\lambda(y_n + \frac{1}{2}h\lambda y_n) = (h\lambda + \frac{1}{2}(h\lambda)^2)y_n$$

$$hY_3' = h\lambda(y_n + \frac{1}{2}(h\lambda + \frac{1}{2}(h\lambda)^2)y_n) = (h\lambda + \frac{1}{2}(h\lambda)^2 + \frac{1}{4}(h\lambda)^3)y_n$$

$$hY_4' = h\lambda(y_n + (h\lambda + \frac{1}{2}(h\lambda)^2 + \frac{1}{4}(h\lambda)^3)y_n) = (h\lambda + (h\lambda)^2 + \frac{1}{2}(h\lambda)^3 + \frac{1}{4}(h\lambda)^4)y_n$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{6}h\lambda y_n + \frac{1}{3}(h\lambda + \frac{1}{2}(h\lambda)^2)y_n + \frac{1}{3}(h\lambda + \frac{1}{2}(h\lambda)^2 + \frac{1}{4}(h\lambda)^3)y_n + \frac{1}{6}(h\lambda + (h\lambda)^2 + \frac{1}{2}(h\lambda)^3 + \frac{1}{4}(h\lambda)^4)$$

$$= \left(1 + \left(\frac{1}{6} + \frac{1}{3} + \frac{1}{3} + \frac{1}{6}\right)h\lambda + \left(\frac{1}{6} + \frac{1}{6} + \frac{1}{6}\right)(h\lambda)^2 + \left(\frac{1}{12} + \frac{1}{12}\right)(h\lambda) + \frac{1}{20}(h\lambda)^4\right)y_n$$

$$= 1 + h\lambda + \frac{(h\lambda)^2}{2} + \frac{(h\lambda)^3}{3!} + \frac{(h\lambda)^4}{4!} = R(h\lambda) \approx e^{h\lambda}$$

Lösning till $\dot{y} = \lambda y$ är $y = e^{\lambda t}y(0)$

$$17. \quad \begin{array}{c|cc} 1/3 & 1/3 & 0 \\ 2/3 & 1/3 & 1/3 \\ \hline 1/2 & 1/2 \end{array}$$

$$R(z) = 1 + z b^T (I - zA)^{-1} \mathbf{1}$$

$$= 1 + z \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 - 1/3z & 0 \\ -1/3z & 1 - 1/3z \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= 1 + \frac{z(1/2, 1/2)}{(1 - 1/3z)^2 + 1/3z} \begin{pmatrix} 1 - \frac{2}{3} & 0 \\ \frac{2}{3} & 1 - \frac{2}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 1 + \frac{z}{\frac{z^2}{9} - \frac{2}{3} + 1} \begin{pmatrix} 1 - \frac{2}{3} \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= 1 + \frac{z}{\frac{z^2}{9} - \frac{2}{3} + 1} \left(1 - \frac{\frac{2}{3}}{6} \right) = \frac{z - \frac{z^2}{6}}{\frac{z^2}{9} - \frac{2}{3} + 1} + 1 = \frac{9z - 9z^2}{z^2 - 3z + 9} + 1$$

$$R(z) = \frac{-\frac{9z^2}{6} + 9z + z^2 - 3z + 9}{z^2 - 3z + 9} = \frac{-\frac{1}{2}z^2 + 6z + 9}{z^2 - 3z + 9}$$

$$\text{Poler: } z^2 - 3z + 9 = 0 \Rightarrow z = \frac{3}{2} \pm \sqrt{\frac{9}{4} - \frac{36}{4}} \Rightarrow z = \frac{3}{2} \pm \frac{\sqrt{27}}{2}$$

• Poler har positiv realdel

• $|R(i\omega)| \leq 1$ för alla ω .

$$|R(i\omega)|^2 = \frac{1}{2} \left| \frac{(i\omega)^2 - 12i\omega - 18}{(i\omega)^2 - 3i\omega + 9} \right|^2 = \frac{1}{2} \left| \frac{-\omega^2 - 12i\omega - 18}{-\omega^2 - 3i\omega + 9} \right|^2 = \frac{(-\omega^2 - 18)^2 - 144\omega^2}{2(-\omega^2 + 9)^2 - 9\omega^2}$$

$$\omega \rightarrow 0 \Rightarrow |R(i\omega)|^2 = 2 > 1 \Rightarrow \text{ej A-stabil.}$$

18. En RK-metod som använder två RK-metoder av olika ordning på samma gång. Skillnaden kan användas som feluppskattning.

19. Finns inga A-stable explicit RK metoder. Pga $R(h\lambda)$ är polynom och $\rightarrow \infty$ då $h\lambda \rightarrow \infty$. Finns inga A-stable av ordning ≥ 2 .

20.

$$\begin{array}{c|cc} 0 & 0 & 0 \\ \hline 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \hline & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{array}$$

$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{2} hf(t_n, y_n) + \frac{1}{2} hf(t_{n+1}, y_{n+1})$

trapezoidal

$hY_1 = hf(t_n, y_n)$

$hY_2 = hf(t_n + h, y_n + \frac{1}{2}hY_1 + \frac{1}{2}hY_2)$

$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{2} hf(t_n, y_n) + \frac{1}{2} hf(t_n + h, y_n + \frac{1}{2}hY_1 + \frac{1}{2}hY_2)$