

## Sammanfattning 18

### Linjär algebra – Symmetriska matriser

Vi beskriver  $n$ -dimensionella vektorer med kolonnmatriser och skalärprodukten som  $\mathbf{x} \cdot \mathbf{y} = \mathbf{x}^T \mathbf{y} = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n$ . Speciellt blir  $|\mathbf{x}| = \sqrt{\mathbf{x}^T \mathbf{x}}$ .

**Definition**  $\mathbf{x}$  är vinkelrät mot  $\mathbf{y}$  om  $\mathbf{x}^T \mathbf{y} = 0$ . Vi skriver  $\mathbf{x} \perp \mathbf{y}$ .

**Sats (Pythagoras):**  $\mathbf{x} \perp \mathbf{y} \Rightarrow |\mathbf{x} + \mathbf{y}|^2 = |\mathbf{x}|^2 + |\mathbf{y}|^2$ . **Bevis:**  $|\mathbf{x} + \mathbf{y}|^2 = (\mathbf{x} + \mathbf{y})^T (\mathbf{x} + \mathbf{y}) = |\mathbf{x}|^2 + |\mathbf{y}|^2 + \mathbf{x}^T \mathbf{y} + \mathbf{y}^T \mathbf{x} = |\mathbf{x}|^2 + |\mathbf{y}|^2$ .

#### Ex. 1 Projektioner:

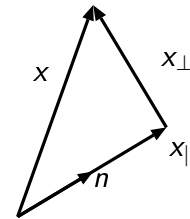
Given en enhetsvektor  $\mathbf{n}$ , dvs  $\mathbf{n}^T \mathbf{n} = 1$ , kan alla (icke-noll) vektorer entydigt delas upp i två komponenter,  $\mathbf{x} = \mathbf{x}_{\parallel} + \mathbf{x}_{\perp}$ , där  $\mathbf{x}_{\parallel} = k\mathbf{n}$ . Bestäm  $k$ . **Lösning:**

$$0 = \mathbf{n}^T \mathbf{x}_{\perp} = \mathbf{n}^T (\mathbf{x} - \mathbf{x}_{\parallel}) = \mathbf{n}^T \mathbf{x} - k \mathbf{n}^T \mathbf{n}, \text{ dvs } \boxed{k = \mathbf{n}^T \mathbf{x}}.$$

Avbildningen  $\mathbf{x} \rightarrow P(\mathbf{x}) = \mathbf{x}_{\parallel}$  kallas **projektion** på  $\mathbf{n}$ . För varje  $\mathbf{x}$  gäller att  $P(\mathbf{x}) = \mathbf{n} \mathbf{n}^T \mathbf{x}$ , dvs  $\boxed{P = \mathbf{n} \mathbf{n}^T}$ .

$$P^2 = P \text{ ty } P^2 = \mathbf{n} \mathbf{n}^T \mathbf{n} \mathbf{n}^T = \mathbf{n} \mathbf{n}^T = P.$$

$P$  har egenvärden 0 och 1 ty  $P(\mathbf{x}_{\perp}) = P(\mathbf{x} - P(\mathbf{x})) = P(\mathbf{x}) - P(\mathbf{x}) = 0$  och  $P(\mathbf{n}) = \mathbf{n}$ .



#### Ex. 2 Spegling:

$$S(\mathbf{x}) = \mathbf{x}_{\perp} - \mathbf{x}_{\parallel} = \mathbf{x} - 2\mathbf{x}_{\parallel} = \mathbf{x} - 2P(\mathbf{x}), \text{ dvs}$$

$$S = I - 2P = I - 2\mathbf{n} \mathbf{n}^T.$$

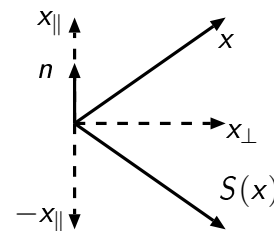
$$S^2 = (I - 2P)(I - 2P) = I - 2P - 2P + 4P^2 = I, \text{ dvs}$$

$S$  är sin egen invers.

**Sats:**  $S = S^T$ .

**Bevis:**  $S^T = (I - 2\mathbf{n} \mathbf{n}^T)^T = I - 2(\mathbf{n}^T)^T \mathbf{n} = S$ .

**Definition:** Matrisen  $Q$  är ortogonal om  $Q^T Q = I$ , dvs  $Q^{-1} = Q^T$ .



**Ex. 3:**  $S$  är ortogonal ty  $SS = I = S^T S$ .

**Sats:** Låt  $\mathbf{q}_i, i = 1, \dots, n$  vara kolonnerna i en ortogonal matris, dvs  $Q = (\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \dots, \mathbf{q}_n)$ .

(a) Kolonnerna i  $Q$  motsvarar ortonormerade vektorer. (b)  $I$  kan skrivas som en summa av ortogonala projektioner längs enhetsvektorerna  $\mathbf{q}_i$ .

**Bevis:** (a)  $Q^T Q = I$ , dvs  $\mathbf{q}_i^T \mathbf{q}_i = 1$  och  $\mathbf{q}_i^T \mathbf{q}_j = 0$  för  $i \neq j$ . (b)  $QQ^T = \mathbf{q}_1 \mathbf{q}_1^T + \mathbf{q}_2 \mathbf{q}_2^T + \dots + \mathbf{q}_n \mathbf{q}_n^T = I$ , där  $\mathbf{q}_i \mathbf{q}_i^T \mathbf{q}_i \mathbf{q}_i^T = \mathbf{q}_i \mathbf{q}_i^T$  och  $\mathbf{q}_i \mathbf{q}_i^T \mathbf{q}_j \mathbf{q}_j^T = 0$ , för  $i \neq j$ .

**Ex. 4:** Är  $A = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & -2 \end{pmatrix}$  ortogonal? **Svar:** Nej ty  $\mathbf{q}_i^T \mathbf{q}_i = 9$ , nen  $Q = \frac{1}{3}A$  är det.

**Sats 6.9:**  $A$  reell och symmetrisk samt  $Az = \lambda z, z \neq 0 \Rightarrow \lambda \in \mathbb{R}$ . **Bevis:**  $Az = \lambda z \Rightarrow \overline{Az} = \overline{\lambda z} = \overline{\lambda} \overline{z} = A \overline{z}$ . Därmed  $z^T A \overline{z} = \overline{\lambda} z^T \overline{z}$ . Också  $(Az)^T \overline{z} = z^T A^T \overline{z} = z^T A \overline{z} = \lambda z^T \overline{z}$ . Eftersom  $z^T \overline{z} = |z|^2 \neq 0$ , så är  $\overline{\lambda} = \lambda$ . Notera att eftersom  $A$  och  $\lambda$  är reella, så kan egenvektorn  $z$  väljas reell.

**Sats 6.10:** Om  $A$  är reell och symmetrisk så är alla reella egenvektorer tillhörande olika egenvärden ortogonala. **Bevis:** Ta  $\lambda \neq \mu$  och  $Az = \lambda z$ ,  $Av = \mu v$ . Så är  $\mu z^T v = z^T Av = (A^T z)^T v = (Az)^T v = \lambda z^T v$ .  $\lambda \neq \mu \Rightarrow z^T v = 0$ .

**Sats 6.11 (Spektralsatsen):** Om  $A$  är reell och symmetrisk så finns det en ortogonal-matris  $Q$  som diagonaliserar  $A$ , dvs  $Q^{-1}AQ = Q^T A Q = D$ . Beviset är lättast om alla egenvärden är olika. I så fall är  $A$  diagonaliserbar och  $S$  är ortogonal pga **Sats 6.10**. Omvänt så innebär det att  $A = QDQ^T = \lambda_1 q_1 q_1^T + \lambda_2 q_2 q_2^T + \dots + \lambda_n q_n q_n^T$ .

**Ex. 5:** Finn  $Q$  som diagonaliserar  $A = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 8 \\ -4 & 7 & 4 \\ 8 & 4 & 1 \end{pmatrix}$ .

**Lösning:**  $\det(\lambda I - A) = (\lambda - 9)^2(\lambda + 9)$ , dvs egenvärden är  $\lambda_1 = \lambda_2 = 9$ ,  $\lambda_3 = -9$ . Ur  $(9I - A)z = 0$  fås  $2z_1 + z_2 - 2z_3 = 0$ . Två egenvektorer ligger i denna plan och den tredje ligger längs normalen pga **Sats 6.10**, dvs  $q_3 = \frac{1}{3}(1, 1, -2)^T$ . Alla vektorer i planet duger som egenvektorer, vi väljer  $q_1 = \frac{1}{3}(1, 2, 2)^T$  och därmed blir  $q_2 = q_3 \times q_1 = \frac{1}{3}(2, -2, 1)^T$ .

---