

Vektorvärda funktioner

DIFFERENTIAL KALKYL

Kurva i \mathbb{R}^3 är funktion $\vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$

$\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$

Derivatan $\vec{r}'(t) = (x'(t), y'(t), z'(t))$ ger en tangentvektor till kurvan. ex: $\vec{r}(t)$ läget, $r'(t)$ hastighet

En yta i \mathbb{R}^3 (parameterform) funktion

$$\vec{r}(s,t) = (x(s,t), y(s,t), z(s,t))$$

$\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$

Ger: \vec{r}'_s ger tangentvektor i en riktning och \vec{r}'_t i en annan riktning.

En normalvektor till ytan är ortogonal mot både \vec{r}'_s och $\vec{r}'_t \Rightarrow \vec{n} = \vec{r}'_s \times \vec{r}'_t$

Ex. $\vec{r}(s,t):$

$$\begin{cases} x(s,t) = -1 + s + t \\ y(s,t) = 0 - s + 2t \\ z(s,t) = 0 + s - t \end{cases}$$

$$\vec{r}'_s = (1, -1, 1) \quad \vec{r}'_t = (1, 2, -1) \quad \text{riktningsvektorer}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 & 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\vec{n} = \vec{r}'_s \times \vec{r}'_t = (1, -1, 1) \times (1, 2, -1) = (-1, 2, 3)$$

$$(-1, 0, 0) \text{ i planet: } -1(x - (-1)) + 2(y - 0) + 3(z - 0) = 0$$

$$-x + 2y + 3z - 1 = 0$$

FUNKTIONALMATRIS O FUNKTIONALDETERMINANT

Hur samlar vi derivatorna till för tex. $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

funktionen $\vec{y} = \vec{f}(\vec{x})$ given att

So i en funktionalmatrix!

$$\vec{f}'(\vec{x}) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x_1 & 2 \\ x_2 & x_1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} y_1 = f_1(x_1, x_2) = x_1^2 + 2x_2 \\ y_2 = f_2(x_1, x_2) = x_1 x_2 \end{cases}$$

Ex: För linjära avbildningen

$$\begin{cases} y_1 = f_1(x_1, x_2) = 3x_1 - x_2 \\ y_2 = f_2(x_1, x_2) = x_1 + 2x_2 \end{cases}$$

blir $\bar{f}'(\bar{x}) = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$, dvs systemmatrisen A i $y = Ax$

Enligt linalg. anger determinanten $\det A$ "areaförändringen" då vi tillämpar avbildningen på något.

OMG!

(\mathbb{R}^3 -volymförändringen)

För att undersöka hur areor (\mathbb{R}^2) / volymer (\mathbb{R}^3) förändras (allmänt) inför vi funktionsmatrisen

$$\det \bar{f}'(\bar{x}) = \frac{d(y_1, y_2)}{d(x_1, x_2)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} \end{vmatrix}$$

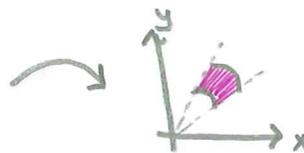
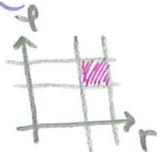
ovan:
eller ja tidigare!

$$\begin{vmatrix} 2x_1 & 2 \\ x_2 & x_1 \end{vmatrix} = 2x_1^2 - 2x_2$$

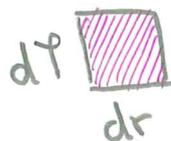
Lokala egenskaper. Olika saker händer på olika ställen. Då ej linjärt här!

Polära koordinater

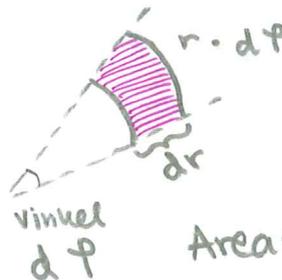
$$\begin{cases} x = r \cos \varphi \\ y = r \sin \varphi \end{cases}$$



Förstoring



$$\text{Area} \approx dr \cdot d\varphi$$



$$\text{Area} \approx dr \cdot r \cdot d\varphi = \boxed{r} dr d\varphi$$

r ggr större

SLUTSATS: arenan verkar ändras men en faktor r då vi tillämpar polära koordinater.

Pröva med polära koordinater!

$$\frac{d(x, y)}{d(r, \varphi)} = \begin{vmatrix} x'_r & x'_\varphi \\ y'_r & y'_\varphi \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \varphi & -r \sin \varphi \\ \sin \varphi & r \cos \varphi \end{vmatrix}$$

$$= r \quad \text{!} \quad \underline{\text{Stämmer i detta fall!}}$$

Fungerar för små områden därför att nära
en punkt $\bar{a} = (a, b)$ är differensen
 $\bar{f}(\bar{a} + \bar{h}) - \bar{f}(\bar{a})$ nästan en linjär avbildning.

Taylor: $\underline{f_1(a+h, b+k) - f_1(a, b) =}$

$$f'_{1x}(a, b) \cdot h + f'_{1y}(a, b) \cdot k + \text{"mindre"}$$

$$f_2(a+h, b+k) - f_2(a, b) =$$

$$f'_{2x}(a, b) \cdot h + f'_{2y}(a, b) \cdot k + \text{"mindre"}$$

linjär avbildningsmatrix

$$A = \begin{pmatrix} f'_{1x}(a, b) & f'_{1y}(a, b) \\ f'_{2x}(a, b) & f'_{2y}(a, b) \end{pmatrix} = \bar{f}'(\bar{a})$$

Och systemet kan nästan skrivas

$$\begin{pmatrix} \Delta f_1 \\ \Delta f_2 \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{pmatrix}$$

Lin. alg: $\det A \neq 0 \Leftrightarrow$

systemet entydlig lösning $\Leftrightarrow A$ inverterbar

\Leftrightarrow inversa avbildningen existerar! $\begin{pmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} \Delta f_1 \\ \Delta f_2 \end{pmatrix}$

se sats 6.1

Implicita funktioner

$y = \sqrt{1-x^2}$ ger y explicit som funktion av x

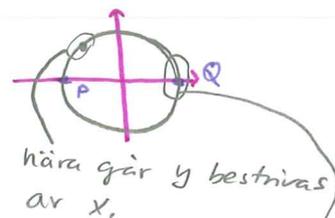
Samma funktion ges implicit av $\begin{cases} x^2 + y^2 = 1 \\ y = 0 \end{cases}$

Vi kan lösa ut y som funktion av x utom i P och Q . I P och Q är normalen vågrät.

Om vi har kurva $F(x,y) = c$ ges normalen av grad $F = (F'_x, F'_y)$

Ej vågrät $\Leftrightarrow F'_y \neq 0$

sats 6.2



Fungera det ej!

"Fungerar inte där det vänder!"