

# Föreläsning 8 04/02-15

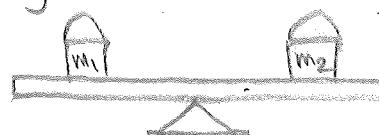
## Masscentrum

Tyngdpunkt: Den punkt där tyngdkraftens kraftresultant angriper.

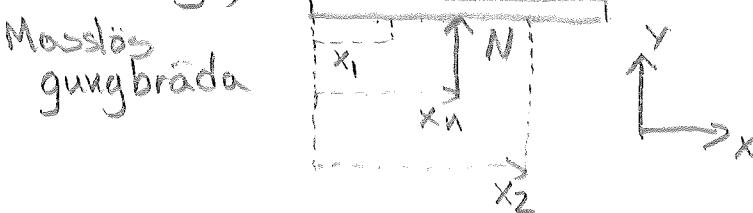
## Momentprincipen

Vår ska stödet placeras för att uppnå momentjämvikts för gungbrädan?

Glatta kontaktytor.



Frilägg:



$$\begin{aligned}\sum F_y &= 0 \quad -m_1g + N - m_2g = 0 \Rightarrow N = (m_1 + m_2)g \\ \sum M_0 &= 0 \quad -m_1gx_1 + Nx_N - m_2gx_2 = 0\end{aligned}\} \quad x_N = \frac{m_1x_1 + m_2x_2}{m_1 + m_2}$$

$x_N$ : Masscentrums placering för kroppen massa 1 + massa 2 + gungbrädan.

Tyngdpunkt tar hänsyn till variation i "g".

För ett partikelsystem med  $N$  partiklar ges masscentrum av:

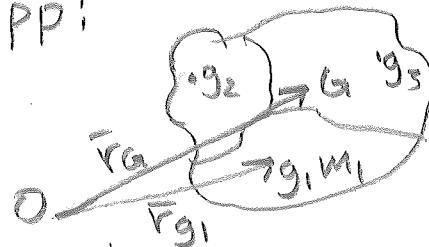
$$\bar{r}_G = \frac{\sum_k m_k \bar{r}_k}{\sum_k m_k}$$

Uttrycket kan separeras i tre oberoende riktningar:

$$z_N = \frac{m_1 z_1 + m_2 z_2}{m_1 + m_2}$$

För en sammansatt kropp:

$$\bar{F}_G = \frac{\sum_k m_k \bar{r}_{gk}}{\sum_k m_k}$$



G: hela kroppens masscentrum

g: respektive delkropps masscentrum

Delkropparnas storlek kan väljas som infinitesimal

Kontinuerlig massfördelning:

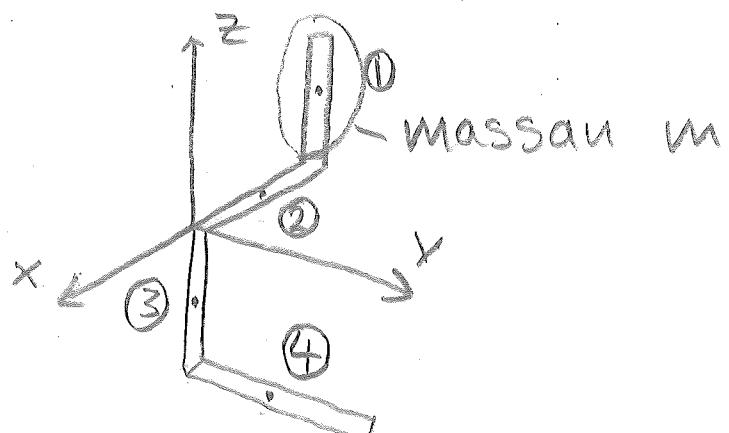
$$\bar{F}_G = \frac{\int \bar{r}_g dm}{\int dm}$$



Exempel på masscentrumsberäkningar, s. 97-101.

Uppgift 4.1

$$\bar{F}_G = \frac{\sum_k m_k \bar{r}_{gk}}{\sum_k m_k}$$



x-led:

$$\frac{m(-a) + m(-\frac{a}{2}) + m \cdot 0 + m \cdot 0}{m+m+m+m} = -\frac{3}{8}a$$

y-led:

$$\frac{m \cdot 0 + m \cdot 0 + m \cdot 0 + m \cdot \frac{a}{2}}{m+m+m+m} = \frac{1}{8}a \quad \bar{F}_G = \left( -\frac{3}{8}a, \frac{1}{8}a, -\frac{1}{4}a \right)$$

z-led:

$$\frac{m \cdot \frac{a}{2} + m \cdot 0 + m \cdot (-\frac{a}{2}) + m \cdot (-a)}{m+m+m+m} = -\frac{1}{4}a$$

Exempel 9, s 101 (Jämför!)

Sökt: masscentrum

Homogen material,  $m = gA$

$g$ : densitet [massa/areaenhet]

$A$ : area

$$x_G = \frac{x_1 m_1 + x_2 m_2}{m_1 + m_2}$$

$$y_G = \frac{y_1 m_1 + y_2 m_2}{m_1 + m_2}$$

①  $x_1 = R$

$y_1 = 0$

$$m_1 = gA_1 = g2R \cdot 2B$$

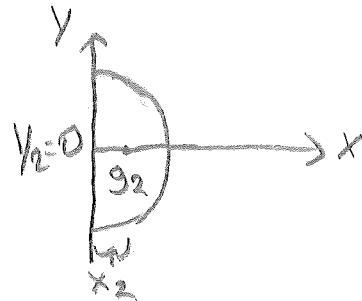
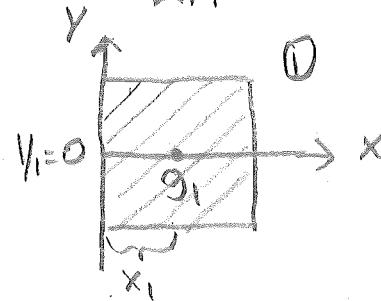
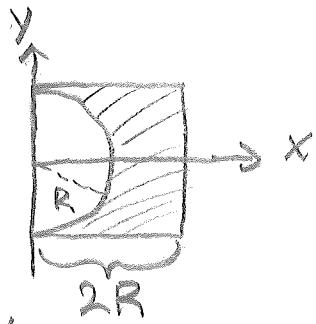
②  $x_2 = \frac{4R}{3\pi}$  (Tabell)

$y_2 = 0$

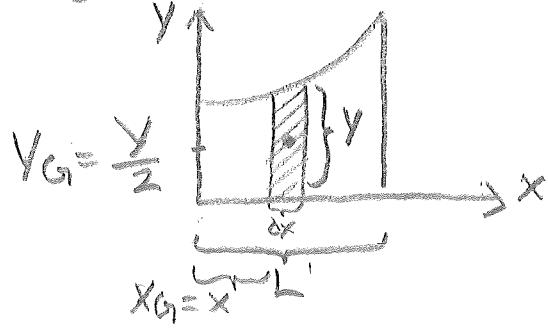
$$m_2 = -gA_2 = -g \frac{\pi R^2}{2} \text{ (Tabell)}$$

$$x_G = \frac{R(g \cdot 2R \cdot 2B) + \frac{4R}{3\pi}(-g \frac{\pi R^2}{2})}{g \cdot 2R \cdot 2B - g \frac{\pi R^2}{2}} = \frac{20R}{24 - 3\pi}$$

$$y_G = 0$$



# Uppgift 4.6



$$y = a + bx^2$$

$$a = 5 \text{ m}$$

$$b = 0,0008 \text{ m}^{-1}$$

$$x_G = \frac{\int x g dm}{\int dm} \quad \textcircled{2}$$

$$\textcircled{1} \quad \int_{x=0}^L g(a+bx^2) dx$$

$$y_G = \frac{\int y g dm}{\int dm} \quad \textcircled{3}$$

$$\textcircled{2} \quad \int_{x=0}^L x \cdot g(a+bx^2) dx$$

$$\textcircled{3} \quad \int_{x=0}^L \left( \frac{a+bx^2}{2} \right) \cdot g(a+bx^2) dx$$